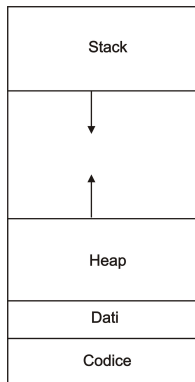


Memoria contigua

Gestione della memoria



Memoria centrale

- Il meccanismo: I processi durante la loro esecuzione richiedono varie quantità di memoria al sistema operativo.

Esempio di programma C

```
#include <stdio.h>
#define BUFSIZE 30
#define FILEIO 1
void ucase(char *s)
{
    int n,i;

    n=strlen(s); printf("%d\n",n);
    for(i=0;i<n;i++) s[i] -= 32;
}
void main()
{
    int    i,j;
    char   scanStr[BUFSIZE], c;
    size_t readSize;
    puts("Scrivi una stringa: ");
    gets(scanStr); // legge una stringa
    ucase(scanStr); // trasforma in maiuscolo
    puts(scanStr); // stampa la stringa
    j=0;
    for(i=strlen(scanStr)-1;i>=0;i--)
    {
        c=scanStr[i];
        printf("%c",c);
    }
}
```

Traduzione in assembler

```

start
  move.b #1,d0
  lea    m0,a1          - - - - ->
  moveq  #lenm0,d1
  trap   #15 ;printf
  move.b #2,d0
  lea    buff,a1
  trap   #15 ;scanf
  move   d1,blen
  bsr    ucase ;in maiuscolo
  move.b #1,d0
  lea    buff,a1
  move   blen,d1
  trap   #15 ;stampa str
  lea    m1,a1
  move.b #lenm1,d1
  trap   #15 ;stampa msg
  move.b #6,d0
  lea    buff,a1
  move   blen,d2
  add    d2,a1
  subq   #1,d1
rloop  move.b -(a1),d1
  trap   #15 ;str rov.
  dbra   d2,rloop
  moveq  #1,d2
  moveq  #0,d1
  move.b #0,d0 - - - - ->

```

```

nloop trap #15 ; CR
  dbra   d2,nloop
  stop   #$2000
ucase   ; procedura per maiuscolo
  move   blen,d1
  lea    buff,a1
  bra    eloop
loop  move.b (a1)+,d2
  cmp.b  #$61,d2
  blt    eloop
  cmp.b  #$7A,d2
  bgt    eloop
  sub.b  #$20,d2
  move.b d2,-1(a1)
eloop dbra   d1,loop
  rts
m0    dc.b  'Scrivi una stringa: '
lenm0 equ  *-m0
buff  ds.b  80
      ds.w  0
      ds.w  1
m1    dc.b  ', la stringa rovesciata e': '
lenm1 equ  *-m1
end   start

```

Traduzione in codice macchina

```

00000000          START:
00000000 103C0001      MOVE.B #1,D0      - - - - - > - - - - -
00000004 43F9000000A0  LEA MO,A1      |      00000070          UCASE:
0000000A 7213         MOVEQ #LENMO,D1|00000070 3239000000104      MOVE BLEN,D1
0000000C 4E4F         TRAP #15      |00000076 43F9000000B3      LEA BUFF,A1
0000000E 103C0002      MOVE.B #2,D0  |0000007C 6000001C          BRA ELOOP
00000012 43F9000000B3  LEA BUFF,A1  |00000080 1419          LOOP: MOVE.B (A1)+,D2
00000018 4E4F         TRAP #15      |00000082 0C020061          CMP.B #$61,D2
0000001A 33C100000104      MOVE D1,BLEN |00000086 6D000012          BLT ELOOP
00000020 6100004E         BSR UCASE    |0000008A 0C02007A          CMP.B #$7A,D2
00000024 103C0001      MOVE.B #1,D0  |0000008E 6E00000A          BGT ELOOP
00000028 43F9000000B3  LEA BUFF,A1  |00000092 04020020          SUB.B #$20,D2
0000002E 323900000104      MOVE BLEN,D1 |00000096 1342FFFF          MOVE.B D2,-1(A1)
00000034 4E4F         TRAP #15      |0000009A 51C9FFE4          ELOOP:DBRA D1,LOOP
00000036 43F900000106  LEA M1,A1    |0000009E 4E75          RTS
0000003C 123C001A      MOVE.B #LENM1,D1|
00000040 4E4F         TRAP #15      |000000A0 576861742069 M0: DC.B 'Scrivi una stringa: '
00000042 103C0006      MOVE.B #6,D0  |      7320796F7572
00000046 43F9000000B3  LEA BUFF,A1  |      206E616D653A
0000004C 343900000104      MOVE BLEN,D2  |      20
00000052 D2C2         ADD D2,A1    |      00000013      LENMO:EQU *-M0
00000054 5341         SUBQ #1,D1   |000000B3 00000050      BUFF: DS.B 80
00000056 1221         RLOOP:MOVE.B -(A1),D1|00000104 00000000      DS.W 0
00000058 4E4F         TRAP #15      |00000104 00000002      BLEN: DS.W 1
0000005A 51CAFFFA      DBRA D2,RLOOP|00000106 2C20796F7572 M1: DC.B ', la stringa rovesciata
0000005E 7401         MOVEQ #1,D2  |      206E616D6520
00000060 7200         MOVEQ #0,D1  |      6261636B7761
00000062 103C0000      MOVE.B #0,D0  |      726473206973
00000066 4E4F         TRAP #15      |      2A80
    
```

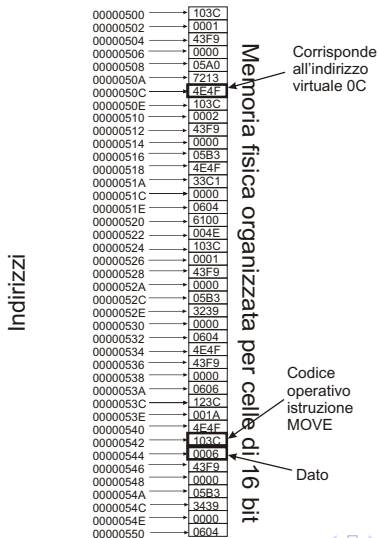
Situazione in memoria

Esempio di indirizzi virtuali: situazione in memoria, spazio di indirizzamento

00000000	→	10		00000000	→	103C
00000001	→	3C		00000002	→	0001
00000002	→	00		00000004	→	43F9
00000003	→	01		00000006	→	0000
00000004	→	43		00000008	→	05A0
00000005	→	F9		0000000A	→	7213
00000006	→	00	Spazio virtuale organizzato a 8 bit	0000000C	→	4E4F
00000007	→	00		0000000E	→	103C
00000008	→	05		00000010	→	0002
00000009	→	A0		00000012	→	43F9
0000000A	→	72		00000014	→	0000
0000000B	→	13		00000016	→	05B3
0000000C	→	4E		00000018	→	4E4F
0000000D	→	4F		0000001A	→	33C1
0000000E	→	10		0000001C	→	0000
0000000F	→	3C		0000001E	→	0604
00000010	→	00		00000020	→	6100
00000011	→	02		00000022	→	004E
00000012	→	43		00000024	→	103C
00000013	→	F9		00000026	→	0001
00000014	→	00		00000028	→	43F9
00000015	→	00		0000002A	→	0000
00000016	→	05	0000002C	→	05B3	
00000017	→	B3	0000002E	→	3239	
00000018	→	4E	00000030	→	0000	
00000019	→	4F	00000032	→	0604	
0000001A	→	33	00000034	→	4E4F	
0000001B	→	C1	00000036	→	43F9	
0000001C	→	00	00000038	→	0000	
0000001D	→	00	0000003A	→	0606	
0000001E	→	06	0000003C	→	123C	
0000001F	→	04	0000003E	→	001A	
00000020	→	61	00000040	→	4E4F	
00000021	→	00	00000042	→	103C	
00000022	→	00	00000044	→	0006	
00000023	→	4F	00000046	→	43F9	
00000024	→	10	00000048	→	0000	
00000025	→	3C	0000004A	→	05B3	

Spazio virtuale organizzato a 16 bit

Esempio di allocazione degli indirizzi virtuali dall'indirizzo \$500: situazione in memoria



Caratteristiche fondamentali

Allocazione statica o dinamica

Tempo di gestione La gestione della memoria deve avvenire in run time e si divide in tempo di allocazione e tempo di rilascio.

Strutture dati Possono essere liste concatenate, tabelle o bitmap.

Frammentazione É relativa alla memoria utilizzata; definita come

$$f = \frac{\text{memoria inutilizzata}}{\text{memoria totale}} \cdot 100$$

Indirizzi virtuali e fisici Virtuali = spazio di indirizzamento del processo. Fisici = legati alla memoria fisica.

Caricamento (program linking) statico e dinamico Statico: librerie caricate assieme al codice; dinamico: librerie caricate in run time (Stub)

Rilocabilità Esecuzione del processo indipendentemente dalla zona di memoria fisica dove viene caricato.

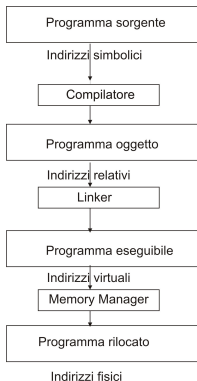
Livelli di memoria Legati al tempo di accesso effettivo T_a e al traffico sui bus.

$$T_a = T_{cache} \cdot h + (T_{cache} + T_m)(1 - h)$$

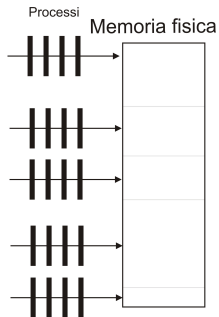
Località La probabilità di richiedere una informazione in memoria é piú alta se le informazioni sono state richieste recentemente. Località spaziale e località temporale.

Indirizzi

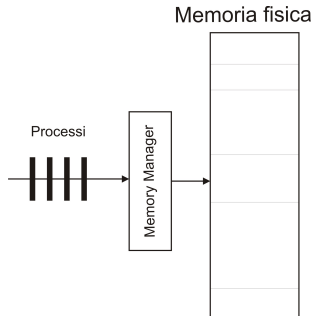
Gli indirizzi coinvolti durante l'esecuzione di un programma sono rappresentati nella seguente figura.



Memoria contigua



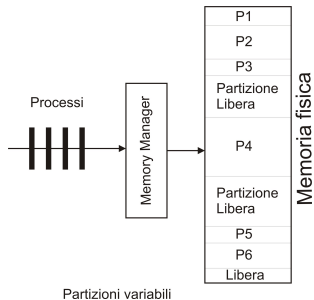
Partizioni fisse, code distinte



Partizioni fisse, coda unica

Problema: frammentazione interna

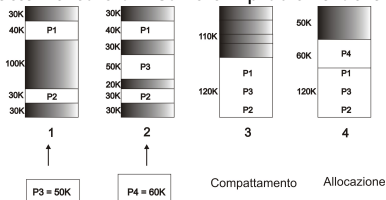
Memoria contigua



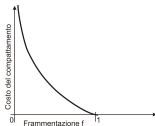
Problema: frammentazione esterna

Compattamento della memoria

Scopo del compattamento é di risolvere il problema della frammentazione



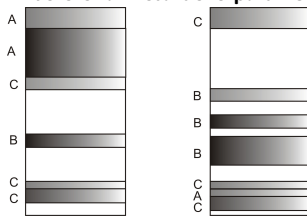
- Il costo del compattamento é duplice:
 - Quanto tempo blocca gli altri processi? é il tempo di compattamento
 - Compattamento contrastato dal riempimento: bisogna minimizzare il rapporto $\frac{\text{TempoCompattamento}}{\text{TempoRiempimento}}$. Forma $K \frac{1-f}{f}$ dove f é la frammentazione:



- In conclusione il compattamento conviene ad alte frammentazioni, quando ho molta memoria inutilizzata.

La regola del 50%

Il numero di partizioni libere é la metà delle partizioni occupate. Esempio:



Una considerazione.

- Chiamando k il rapporto tra la dimensione media delle partizioni libere e quella delle partizioni occupate e D la dimensione media delle partizione occupate, cioè dei processi, la frammentazione é $f = \frac{\text{mem. libera}}{\text{mem. totale}} = \frac{k}{k+2}$.
- Quindi: la frammentazione é una funzione crescente con k . Per ridurre la frammentazione, la **dimensione delle partizioni libere deve essere piccola rispetto a quella delle partizioni occupate**.
- La soluzione normalmente usata alla frammentazione sta nella fusione delle aree rilasciate

Costo del compattamento.

Il tempo del compattamento é $t_c = T_{rw}(1 - f)M$ dove M é la dimensione totale di memoria, f la frammentazione e T_{rw} é il tempo di lettura e scritta di 1 byte.

Regola del 50%.

N = numero partizioni occupate = $n_A + n_B + n_C$ dove n_A , n_B e n_C sono il numero di partizioni occupate di tipo A, B e C. Il tipo A aumenta il numero di partizioni libere quando viene disallocato, il tipo B diminuisce e il tipo C resta uguale.

Naturalmente a regime deve essere $n_A = n_B$, per cui N =numero partizioni occupate= $2n_B + n_C$.

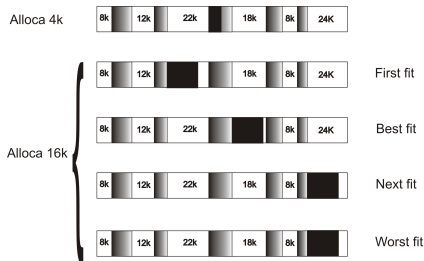
Il numero di partizioni libere é M = numero partizioni libere = $\frac{n_c + 2n_B}{2} + \xi$ dove ξ vale 0, 1 o 2 e serve per sistemare i conti. Se il numero delle partizioni é grande, allora $M = \frac{n_c + 2n_B}{2}$.

La frammentazione é: $f = \frac{\text{memoria libera}}{\text{memoria totale}} = \frac{M * D_L}{M * D_L + N * D_O} = \frac{1}{1 + \frac{N D_O}{M D_L}} = \frac{1}{1 + 2/k}$ dove D_O e

D_L sono le dimensioni medie delle partizioni occupate e libere e $k = \frac{D_L}{D_O}$.

Algoritmi di allocazione

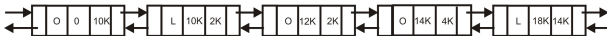
- **First-Fit:** il processo viene allocato nella prima partizione libera che può contenerlo. Vantaggio: basso tempo di allocazione
- **Best-Fit:** il processo viene allocato nella partizione libera che lascia meno spazio inutilizzato. Minimo rapporto tra dimensione delle partizioni occupate e partizioni libere. Svantaggio: tempo di allocazione alto (bisogna esaminare tutte le partizioni libere).
- **Next-Fit:** il processo viene allocato nella prossima partizione libera. Vantaggio: tempo di allocazione
- **Worst-Fit:** il processo viene allocato nella partizione che lascia più spazio libero. Due svantaggi: massimo rapporto partizioni occupate/partizioni libere e tempo alto



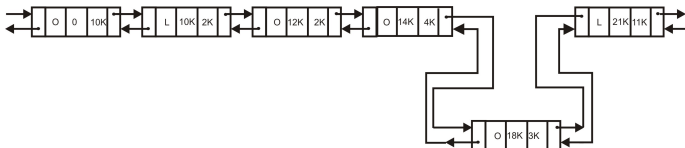
Allocazione a liste concatenate: due possibilità

- * lista delle partizioni libere/occupate
- * lista delle sole partizioni libere Allocazione di un blocco di memoria con le liste

libere/occupate: ricerca della partizione libera, occupazione, restituzione della zona libera

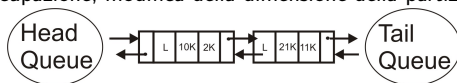


- * richiesta di 3K

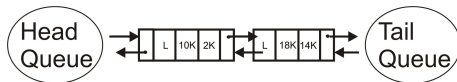


Implementazione

Allocazione di un blocco di memoria con le **sole liste libere**: ricerca della partizione libera, occupazione, modifica della dimensione della partizione libera



Dopo l'allocazione di un processo di 3K:

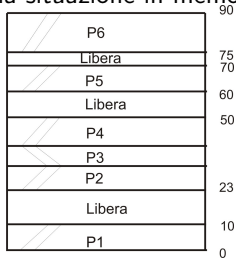


Gestione delle liste:

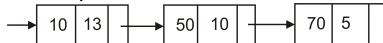
- liste ordinate secondo l'indirizzo iniziale della partizione libera
- liste ordinate secondo la dimensione crescente/decrescente delle partizioni libere

Esempio

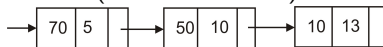
Una situazione in memoria



Corrispondente lista partizioni libere ordinate secondo indirizzo



Corrispondente lista partizioni libere ordinate secondo dimensione
 (FirstFit=BestFit)



Rilascio

- Quando termina un processo, viene inserita una partizione libera
- Dove inserirla? dipende dall'ordinamento
- Unione(fusione) delle zone libere:
 - Trova il punto di inserimento
 - Controlla se il blocco rilasciato può essere unito con la partizione libera precedente
 - Controlla se il blocco rilasciato può essere unito con la partizione libera seguente

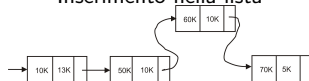
Tre scenari:

- Unione della partizione rilasciata con la partizione libera precedente
- Unione della partizione rilasciata con la partizione libera seguente
- Impossibilità di fusione e inserimento di una nuova partizione libera

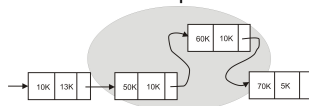
Esempio

Fine P5 → creo elemento con Stat=60K e Size=10K

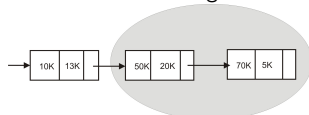
Inserimento nella lista



fusione con la precedente



fusione con la seguente



Considerazioni

Considerazioni finali:

- Il tempo di gestione memoria é **overhead**
 - Tempo di allocazione: minore con next fit
 - Tempo di allocazione: maggiore con first fit/worst fit
- Dove allocare le liste? nelle partizioni libere!
- Se la lista é ordinata per dimensione crescente: first fit equivale a best fit
- Se decrescente, first fit equivale a worst fit
- L'unione dei frammenti liberi richiede che la lista sia ordinata per indirizzo

Bitmap

- La memoria é divisa in blocchi di dimensione fissa
- Bitmap: matrice di bit, dove ogni bit rappresenta lo stato di un blocco di memoria
- Esempio: memoria di 10 MB, blocchi di 1 bit \Rightarrow bitmap di 80Mbit cioè 10 MB
- memoria di 10 MB, blocchi di 1 byte \Rightarrow bitmap di 10Mbit cioè 1.250 MB
- memoria di 10 MB. blocchi di 2 byte \Rightarrow bitmap di 5Mbit cioè 625 Kbyte
- allocazione: vedo se esistono sufficienti bit a zero
- rilascio: azzeramento dei bit
- necessità di una supporto hardware

Buddy systems

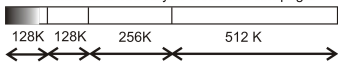
Memoria divisa in blocchi con dimensioni potenza di 2:

size	1	2	4	8	16	32	64	128	256	512	1024	2048	4096	8192	16384	32768
nr. blk	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16

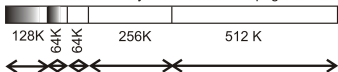
- Una richiesta di memoria vá nel blocco PIÚ PICCOLO capace di contenerla.
- I blocchi sono raggruppati in coppie di compagni (buddies): 1MB → 2 buddies da 512K; ogni buddy da 512 genera 2 buddies da 256K etc.
- Una allocazione é un compagno, un rilascio consente subito di unire i compagni liberi.

Memoria fisica di 1Mbyte

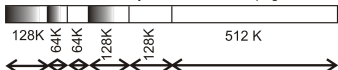
Richiesta di 100 Kbyte: creazione compagni



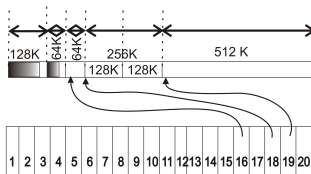
Richiesta di 50 Kbyte: creazione compagni di 64K



Richiesta di 90 Kbyte: creazione compagni di 128K



Termina il processo da 90 K Compatta i due blocchi da 128 K in una partizione da 256K



Lista delle partizioni libere